



Computer-Graphik II

Parametrisierung

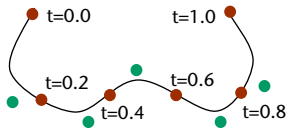
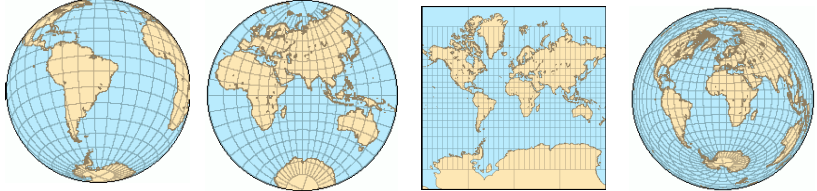


G. Zachmann
Clausthal University, Germany
zach@tu-clausthal.de



Frühe Beispiele / Motivation

- Beispiele für Parametrisierung:
 - Parameter t auf der Geraden
 - Knotenvektor bei B-Splines
 - u, v -Parameter bei Tensorproduktflächen
 - Koordinaten auf der Weltkugel

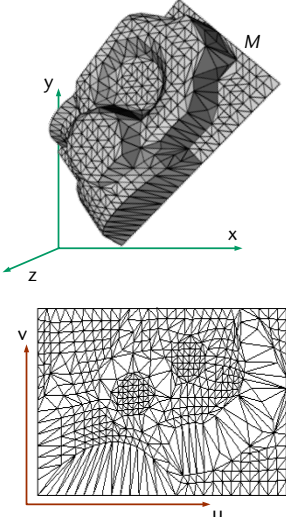
G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 2

Notation / Begriffe

- Definition:

Gegeben eine Menge von Punkten $V = \{P_1, \dots, P_N\} \subset \mathbb{R}^3$.

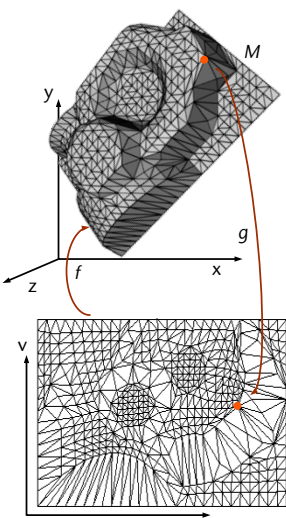
Ein **Dreiecks-Mesh** über V ist eine Menge von Dreiecken $M = \{T_1, \dots, T_N\}$, mit $T_i = \{P_j, P_k, P_l\} \subset V$, wobei sich jeweils zwei Dreiecke höchstens in genau einer gemeinsamen Kante schneiden.



G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 3

- Definition:

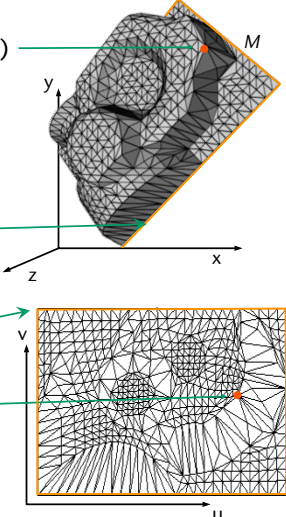
Eine Parametrisierung ist eine Abbildung $g : V \rightarrow \mathbb{R}^2$
- Erwünschte Eigenschaften:
 - $g(M)$ soll **überschneidungsfrei** sein
 - Lineare Reproduktion**: wenn M schon in der Ebene liegt, d.h. $P_i = (x_i, y_i, 0)$, dann soll die Parametrisierungsmethode $g(P_i) = (x_i, y_i)$ liefern.
 - Die Funktion g kann man durch lineare Interpolation innerhalb der Dreiecke fortsetzen zu einer stückweise linearen Fkt. auf ganz M
 - Vorteil: $f = g^{-1}$ ist dann auch stückweise linear auf $g(M)$ und trivial zu berechnen



G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 4

■ Notation:

- Vertices P_i , Parameterpunkte p_i
- $V = V_I \cup V_B$
 $V_I = \{P_1, \dots, P_n\}$
 $V_B = \{P_{n+1}, \dots, P_{n+b}\}$
- $N = n + b$
- Das Randpolygon im Parameterbereich
 $= p_{n+1}, \dots, p_{n+b}$
- $g(P_i) = p_i = (u_i, v_i)$
- Menge der Kanten:
 $E = \{(P_i, P_j) \mid P_i, P_j \text{ sind Nachbarn}\}$



$P_i = (x_i, y_i, z_i)$

M

y

x

z

v

u

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12

Parametrisierung 5

■ Motivierung der Parametrisierungsmethode

1. Lege das Randpolygon p_{n+1}, \dots, p_{n+b} fest

■ Wie bestimmt man die inneren p_i ?

■ Idee: "Kanten = Federn"

- Annahme: Ruhelänge = 0, Potentialenergie = $\frac{1}{2}Ds^2$
 - D = Federkonstante, s = Länge der Feder
- Setze also $D_{ij} > 0$ für alle Kanten zwischen p_i und p_j ,
 für alle anderen setze $D_{ij} = 0$
- Verallgemeinerung: wir lassen $D_{ij} \neq D_{ji}$ zu!

■ Definiere die Gesamtenergie einer Parametrisierung:

$$E = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^N D_{ij} \|p_i - p_j\|^2$$

■ Ziel: minimiere diese Energie (*penalty function*)

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12

Parametrisierung 6

Die Parametrisierungsmethode

- Partielle Ableitungen von E sind

$$\forall i = 1 \dots n : \frac{\partial E}{\partial p_i} = \sum_{j=1}^N D_{ij}(p_i - p_j)$$
- 0-Setzen liefert

$$\forall i = 1 \dots n : p_i \sum_{j=1}^N D_{ij} = \sum_{j=1}^N D_{ij} p_j$$
- M.a.W.: jeder innere Parameterpunkt muß eine konvexe Kombination seiner Nachbarn sein, und zwar

$$\forall i = 1 \dots n : p_i = \sum_{j=1}^N \lambda_{ij} p_j, \quad \text{mit } \lambda_{ij} = \frac{D_{ij}}{\sum_{k=1}^N D_{ik}}$$

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12
Parametrisierung 7

- Rechte Seite auseinanderziehen liefert

$$p_i = \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} p_j + \sum_{j=n+1}^N \lambda_{ij} p_j$$
- und damit

$$p_i - \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} p_j = \sum_{j=n+1}^N \lambda_{ij} p_j$$
- Das sind zwei simple LGSe mit

$$\mathbf{A} \mathbf{u} = \mathbf{b} \quad \text{und} \quad \mathbf{A} \mathbf{v} = \mathbf{c}$$
- und

$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{n \times n} \quad \mathbf{u} = (u_1, \dots, u_n) \quad \mathbf{v} = (v_1, \dots, v_n)$$
- $$a_{ij} = \begin{cases} 1 & , i = j \\ -\lambda_{ij} & , (p_i, p_j) \in E \\ 0 & , \text{sonst} \end{cases} \quad , \quad b_i = \sum_{j=n+1}^N \lambda_{ij} u_j \quad , \quad c_i = \sum_{j=n+1}^N \lambda_{ij} v_j$$

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12
Parametrisierung 8

2. Schritt bei der Parametrisierung: λ 's wählen

- Wähle λ 's so, daß

$$\forall (i,j) \in E : \lambda_{ij} > 0 \quad , \quad \forall (i,j) \notin E : \lambda_{ij} = 0 \quad , \quad \sum_{j=1}^N \lambda_{ij} = 1$$

$$i = 1 \dots n \quad , \quad j = 1 \dots N$$
- Satz:
Werden die λ 's wie oben gewählt,
dann ist die Matrix A nicht singulär.
- M.a.W.: die LGSe sind eindeutig lösbar.

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 9

Beweis

- Definition:
Eine $n \times n$ -Matrix A heißt **zerlegbar** \Leftrightarrow
es gibt eine Permutationsmatrix P , so daß

$$A' = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} B & 0 \\ C & D \end{pmatrix}$$
 wobei B und D wieder quadratische Matrizen sind.
Sonst heißt sie **unzerlegbar**.
- Bemerkung: in unserer Anwendung entspricht P einer **Umnummerierung** der Vertices / Parameterpunkte.

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 10

- In unserem Fall: A hat die spezielle Form

$$A = I - \Lambda$$
 wobei

$$\Lambda = (\lambda_{ij}), \quad i, j = 1 \dots n, \quad \lambda_{ij} \geq 0$$
- Behauptung: Λ ist unzerlegbar
- Beweis:
 1. Wäre Λ zerlegbar, dann gäbe es eine Umnummerierung der Vertices, so daß

$$\Lambda = \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & D \end{pmatrix}$$
 2. Folge: der Graph (d.h., das Mesh) würde aus 2 nicht-zusammenhängenden Teilen bestehen \rightarrow W!

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 11

- Satz aus der Matrizen­theorie (o. Bew.):
Sei A eine unzerlegbare Matrix mit nicht-negativen Elementen.
Bezeichne die Zeilensummen mit

$$s_i = \sum_{j=1}^n a_{ij}, \quad i = 1 \dots n$$
- Es gelte für A

$$\min_{i=1 \dots n} s_i < \max_{i=1 \dots n} s_i$$
- Sei r der maximale Eigenwert von A .
Dann gilt

$$r < \max_{i=1 \dots n} s_i$$

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 12

- Zum Beweis des Satzes, daß A nicht singulär ist:
 - Z.z.:

$$Aw = 0 \Leftrightarrow w = 0$$
 - Einsetzen:

$$(I - A)w = 0 \Leftrightarrow Aw = w$$
 - Annahme: es gäbe solch ein $w \neq 0$
 - Dann wäre 1 ein Eigenwert von A
 - Es gilt:

$$\forall i = 1 \dots n : \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} \leq 1$$
 - Folge aus dem Satz eben: max. Eigenwert $< 1 \rightarrow W!$

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 13

Konkrete Wahl der λ 's

- Naïve Möglichkeit [1963, graph drawing]:
 - Setze $\lambda_{ij} = 1/d_i$ für jedes P_i , wobei $d_i = \text{Grad des Knotens} = \text{Anzahl seiner Nachbarn}$
 - M.a.W: jedes p_i ist der Schwerpunkt seiner Nachbarn
 - → "Uniforme" Parametrisierung
 - Analogie zur uniformen Parametrisierung bei B-Splines
- Chord length parametrization: setze $w_{ij} = 1/\|P_j - P_i\|$

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 14

- **Mean value coordinates (MVC):**
 - Setze die λ_{ij} = den mean value coordinates von P_i bzgl. seiner direkten Nachbarn P_j (im 3D!)
 - Alternative:
 - bestimme für jedes P_i seine direkten Nachbarn P_j
 - lege eine Ausgleichsebene durch diese Punkte
 - projiziere diese Punkte auf die Ebene
 - bestimme die mean value coordinates von P_i bzgl. P_j in dieser Ebene
 - Jetzt wird auch klar, warum wir $\lambda_{ij} \neq \lambda_{ji}$ zulassen wollten!

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 15

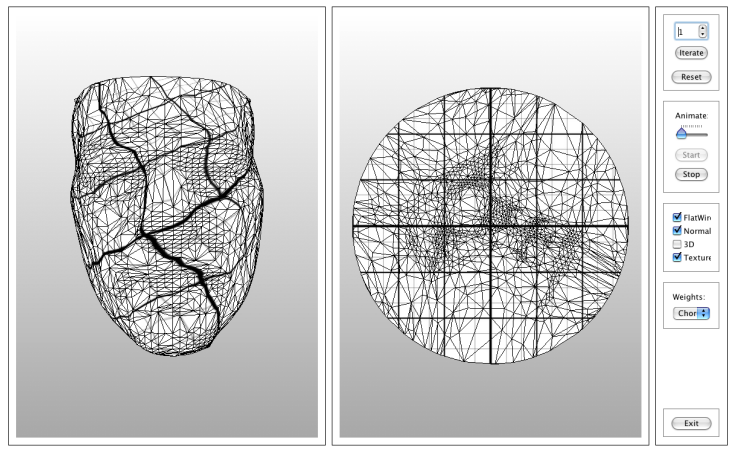
Anwendung der Parametrisierung: Texturierung



Es gibt viele weitere Anwendungen der Parametrisierung, denn: Parametrisierung erlaubt es uns, auf einem Mesh zu operieren, als ob es flach wäre, d.h., nur mit 2D-Koordinaten .

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 16

Demo



The image shows a software interface titled "OpenGL Framework" with two side-by-side wireframe views of a sphere. The left view shows a sphere with a grid of lines and a few thicker lines representing a deformation or a specific projection. The right view shows a standard wireframe sphere. To the right of the views is a control panel with the following elements:

- A text input field containing the number "1".
- An "Iterate" button.
- A "Reset" button.
- An "Animate" section with a play button icon and a slider.
- "Start" and "Stop" buttons.
- Three checked checkboxes: "FlatWin", "Normal", and "Texture".
- An unchecked checkbox for "3D".
- A "Weights:" section with a "Choi" button.
- An "Exit" button at the bottom.

G. Zachmann Computer-Graphik 2 SS12 Parametrisierung 17